日本国特許庁 PATENT OFFICE

1332 37/70/00/01



別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されて る事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed this Office.

出願年月日 ate of Application:

1999年10月21日

」 願 番 号 bplication Number:

平成11年特許願第299009号

顧 plicant (s):

株式会社三協精機製作所



2000年 8月11日

特許庁長官 Commissioner, Patent Office





【書類名】

特許願

【整理番号】

99-08-01

【あて先】

特許庁長官

殿

【国際特許分類】

G11B 7/09

【発明者】

【住所又は居所】

長野県諏訪郡下諏訪町5329番地 株式会社三協精機

製作所内

【氏名】

和出 達貴

【発明者】

【住所又は居所】

長野県諏訪郡原村10801番地の2 株式会社三協精

機製作所 諏訪南工場内

【氏名】

杉原 広志

【特許出願人】

【識別番号】

000002233

【氏名又は名称】

株式会社三協精機製作所

【代理人】

【識別番号】

100090170

【弁理士】

【氏名又は名称】

横沢 志郎

【電話番号】

0263(40)1881

【手数料の表示】

【予納台帳番号】

014801

【納付金額】

21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】

明細書 1

【物件名】

図面 1

【物件名】

要約書 1

【プルーフの要否】

要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 光ピックアップ装置およびその製造方法

【特許請求の範囲】

【請求項1】 レーザ光を光記録媒体に収束させる対物レンズと、該対物レンズを保持するレンズホルダと、固定側部材と、該固定側部材の側に基端側が支持され、先端側が前記レンズホルダに連結された4本の線状部材とを有し、前記レンズホルダ側と前記固定側部材側との間に作用する磁力により前記線状部材を弾性変形させながら前記対物レンズをフォーカシング方向およびトラッキング方向に駆動する光ピックアップ装置において、

前記4本の線状部材は、長手方向における一部分が前記フォーカシング方向および前記トラッキング方向の少なくとも一方から押し潰された形状を有していることを特徴とする光ピックアップ装置。

【請求項2】 請求項1において、前記4本の線状部材は、前記フォーカシング方向および前記トラッキング方向でそれぞれ2本ずつ重なるように配置されていることを特徴とする光ピックアップ装置。

【請求項3】 請求項1または2において、前記4本の線状部材はいずれも、一部分が前記トラッキング方向から押し潰された形状を有していることを特徴とする光ピックアップ装置。

【請求項4】 請求項1または2において、前記4本の線状部材はいずれも、一部分が前記フォーカシング方向から押し潰された形状を有していることを特徴とする光ピックアップ装置。

【請求項5】 請求項1または2において、前記4本の線状部材はいずれも、長手方向の一部分が前記トラッキング方向から押し潰され、他の一部分が前記フォーカシング方向から押し潰された形状を有していることを特徴とする光ピックアップ装置。

【請求項6】 レーザ光を光記録媒体に収束させる対物レンズと、該対物レンズを保持するレンズホルダと、固定側部材と、該固定側部材の側に基端側が支持され、先端側が前記レンズホルダに連結された4本の線状部材とを有し、前記レンズホルダと前記固定側部材との間に作用する磁力により前記線状部材を弾性

変形させながら前記対物レンズをフォーカシング方向およびトラッキング方向に 駆動する光ピックアップ装置の製造方法において、

前記レンズホルダが4本の前記線状部材を介して前記固定側部材に支持された 状態にした後、前記線状部材の長手方向における一部分を前記フォーカシング方 向および前記トラッキング方向の少なくとも一方から押し潰すことを特徴とする 光ピックアップ装置の製造方法。

【請求項7】 請求項6において、前記4本の線状部材を前記フォーカシング方向および前記トラッキング方向でそれぞれ2本ずつ重なるように配置するとともに、前記線状部材の一部分をトラッキング方向から押し潰すにあたっては、フォーカシング方向で重なる位置に配置された2本の線状部材を同時に押し潰すことを特徴とする光ピックアップ装置の製造方法。

【請求項8】 請求項6または7において、前記4本の線状部材を前記フォーカシング方向および前記トラッキング方向でそれぞれ2本ずつ重なるように配置するとともに、前記線状部材の一部分をフォーカシング方向から押し潰すにあたっては、トラッキング方向で重なる位置に配置された2本の線状部材を同時に押し潰すことを特徴とする光ピックアップ装置の製造方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】

本発明は、光ピックアップ装置およびその製造方法に関するものである。さら に詳しくは、光ピックアップ装置における対物レンズの支持技術に関するもので ある。

[0002]

【従来の技術】

光記録媒体からの情報の再生あるいは記録に用いられる光ピックアップ装置としては、特公平4-49174号公報に開示されたものがある。これに開示の光ピックアップ装置では、図1および図2に示すように、対物レンズ11がレンズホルダ12に保持され、このレンズホルダ12の周囲にはフォーカシング補正用の駆動コイル13が巻回されている。レンズホルダ12の対向する側面には2対

のトラッキング補正用の駆動コイル14が接着固定されている。

[0003]

ここで、レンズホルダ12は、4本の金属製の線状部材16によって片持ち支持された状態にある。すなわち、線状部材16は、固定側部材110からレンズホルダ12への給電用にも用いられるので、ゴムチューブ15などの絶縁チューブに被覆された状態で、基端側161が固定側部材110の側に固定され、先端側162がレンズホルダ12に固定されている。従って、固定側部材110の側から線状部材16を介して駆動コイル13、14に給電すると、駆動コイル13、14とマグネット111、111との間に発生する磁力により、レンズホルダ12が線状部材16の弾性に抗してフォーカシング方向(矢印下で示す方向)およびトラッキング方向(矢印下で示す方向)に移動する結果、対物レンズ11もフォーカシング方向およびトラッキング方向に移動する。

[0004]

このように構成した光ピックアップ装置10において、従来は、図4に示すように、線状部材16として断面が一様に円形のものが用いられている。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、従来のレンズホルダ12に対する支持構造では、光ピックアップ装置10を小型化、薄型化したときに、レンズホルダ12をフォーカシング方向およびトラッキング方向に適正に移動させることが難しいという問題点がある。すなわち、光ピックアップ装置10の小型化、薄型化に伴なってレンズホルダ12を小型化、薄型化すると、その分、線状部材16同士のフォーカシング方向あるいはトラッキング方向における距離が短くなるので、レンズホルダ12をフォーカシング方向あるいはトラッキング方向に移動させたときのレンズホルダ12の姿勢制御が難しくなる。たとえば、レンズホルダ12の薄型化によって、線状部材16同士のフォーカシング方向における距離が短くなると、線状部材16 がフォーカシング方向に振じれやすくなるので、レンズホルダ12をトラッキング方向に移動させたときにレンズホルダ12が傾きやすくなる。また、レンズホルダ12の幅を狭くした分、線状部材16同士のトラッキング方向における距離

を短くすると、線状部材16がトラッキング方向に捩じれやすくなるので、レンズホルダ12をフォーカシング方向に移動させたときにレンズホルダ12が傾きやすくなる。

[0006]

そこで、断面が一様に一方向(たとえばフォーカシング方向)から押し潰した 形状になっている線状部材を用いることが考えられるが、このような構成のもの では、たとえばトラッキング方向に極端に撓みにくくなってしまい、トラッキン グ方向へのレンズ駆動が困難になる。

[0007]

以上の問題点に鑑みて、本発明の課題は、4本の線状部材でレンズホルダを支持する構造であっても、レンズホルダをフォーカシング方向およびトラッキング方向に適正に移動させることができる光ピックアップ装置、およびその製造方法を提供することにある。

[0008]

【課題を解決するための手段】

上記課題を解決するため、本発明では、レーザ光を光記録媒体に収束させる対物レンズと、該対物レンズを保持するレンズホルダと、固定側部材と、該固定側部材の側に基端側が支持され、先端側が前記レンズホルダに連結された4本の線状部材とを有し、前記レンズホルダと前記固定側部材との間に作用する磁力により前記線状部材を弾性変形させながら前記対物レンズをフォーカシング方向およびトラッキング方向に駆動する光ピックアップ装置において、前記4本の線状部材は、長手方向における一部分が前記フォーカシング方向および前記トラッキング方向の少なくとも一方から押し潰された形状を有していることを特徴とする。

[0009]

本発明では、レンズホルダを片持ち支持する4本の線状部材は、フォーカシング方向またはトラッキング方向から押し潰された形状を有しているため、たとえば、線状部材がトラッキング方向から押し潰された形状であれば、線状部材は、トラッキング方向に撓みやすいが、フォーカシング方向へは撓みにくくなる。逆に、線状部材がフォーカシング方向から押し潰された形状であれば、線状部材は

、フォーカシング方向に撓みやすいが、トラッキング方向へは撓みにくくなる。このように、光ピックアップ装置の仕様、特性に応じて線状部材をいずれの方向から押し潰した形状にするかによって、線状部材の撓みやすさに方向性をもたす補正を行い、レンズホルダがフォーカシング方向あるいはトラッキング方向に移動するときレンズホルダ(対物レンズ)が傾くなどの不具合が発生するのを防止することができる。また、線状部材が押し潰されているのは線状部材の長手方向の一部分であるため、押し潰した方向と直交する方向にも適正な撓みやすさを確保でき、かつ、長手方向のいずれの範囲にわたって線状部材を押し潰すか、あるいはどの程度、押し潰すかによって、線状部材の撓みやすさを任意に調整することができる。それ故、光ピックアップ装置を小型化、薄型化する際に、レンズホルダ(対物レンズ)を適正に駆動するのに線状部材の弾性を調整する必要が発生しても、このような要求に容易、かつ適正に対応することができるので、光ピックアップ装置の設計の自由度が高いという利点がある。

[0010]

本発明において、前記4本の線状部材は、前記フォーカシング方向および前記 トラッキング方向でそれぞれ2本ずつ重なるように配置されていることが好まし い。

[0011]

本発明において、前記4本の線状部材はいずれも、たとえば、一部分が前記トラッキング方向から押し潰された形状を有している。このように構成すると、線状部材がフォーカシング方向に撓みにくくなる。従って、レンズホルダの薄型化によって、線状部材同士のフォーカシング方向における距離が短くなっても、線状部材がフォーカシング方向に捩じれにくいので、レンズホルダをトラッキング方向に移動させたときでもレンズホルダが傾くことがない。また、トラッキング方向から押し潰されているのは線状部材の長手方向における一部分であるため、線状部材はフォーカシング方向にも適度な撓みやすさを有している。それ故、レンズホルダ(対物レンズ)をフォーカシング方向に駆動するのに支障がない。

[0012]

このような構成とは逆に、前記4本の線状部材がいずれも、一部分が前記フォ

ーカシング方向から押し潰された形状を有している構成であってもよい。このように構成すると、線状部材がトラッキング方向に撓みにくくなる。従って、レンズホルダの幅を狭くした際に線状部材同士のトラッキング方向における距離が短くなっても、線状部材がトラッキング方向に捩じれにくいので、レンズホルダをフォーカシング方向に移動させたときでもレンズホルダが傾くことがない。また、フォーカシング方向から押し潰されているのは線状部材の長手方向における一部分であるため、線状部材はトラッキング方向にも適度な撓みやすさを有している。それ故、レンズホルダ(対物レンズ)をトラッキング方向に駆動するのに支障がない。

[0013]

本発明において、前記4本の線状部材はいずれも、長手方向の一部分が前記トラッキング方向から押し潰され、他の一部分が前記フォーカシング方向から押し潰された形状であってもよい。このように構成すると、レンズホルダをフォーカシング方向に移動させるときにはフォーカシング方向から押し潰された部分を中心に撓ませるが、この部分ではトラッキング方向に撓みにくいので、レンズホルダ(対物レンズ)が傾かない。また、レンズホルダをトラッキング方向に移動させるときにはトラッキング方向から押し潰された部分を中心に撓ませるが、この部分ではフォーカシング方向に撓みにくいので、レンズホルダ(対物レンズ)が傾かない。また、本発明では、線状部材の一部分を押し潰すだけであるため、それぞれの部分の撓みやすさを押し潰しの程度や範囲によって調整できる。従って、光ピックアップ装置の仕様、特性に応じて、線状部材の特性を調整、補正することができるので、光ピックアップ装置の設計の自由度がより一層、高まるという利点がある。

[0014]

このような光ピックアップ装置の製造方法では、前記レンズホルダを4本の前 記線状部材を介して前記固定側部材に支持された状態にした後、前記線状部材の 長手方向における一部分を前記フォーカシング方向および前記トラッキング方向 の少なくとも一方から押し潰すことが好ましい。このように構成すると、レンズ ホルダ (対物レンズ) の要求特性に基づいて、線状部材の特性を調整することが できるという利点がある。

[0015]

この場合に、前記4本の線状部材を前記フォーカシング方向および前記トラッキング方向でそれぞれ2本ずつ重なるように配置するとともに、前記線状部材の一部分をトラッキング方向から押し潰すにあたっては、フォーカシング方向で重なる位置に配置された2本の線状部材を同時に押し潰すことが好ましい。また、前記4本の線状部材を前記フォーカシング方向および前記トラッキング方向でそれぞれ2本ずつ重なるように4本の線状部材を配置するとともに、前記線状部材の一部分をフォーカシング方向から押し潰すにあたっては、トラッキング方向で重なる位置に配置された2本の線状部材を同時に押し潰すことが好ましい。このように構成すると、レンズホルダ(対物レンズ)の要求特性に基づいて、線状部材の特性を調整する作業を効率よく行なうことができるとともに、同時に押し潰し加工される2本の線状部材に対する加工を同質・同精度とすることができる。

[0016]

【発明の実施の形態】

図面を参照して、本発明の実施の形態を説明する。

[0017]

[実施の形態1]

図1および図2はそれぞれ、光ピックアップ装置の要部を示す斜視図、およびこの光ピックアップ装置におけるレンズホルダの支持構造を示す斜視図である。 図3は、本形態の光ピックアップ装置においてレンズホルダを片持ち支持する4 本の線状部材を拡大して示す説明図である。図4は、光ピックアップ装置において、断面が一様に円形の線状部材でレンズホルダを片持ち支持した状態を示す説明図である。

[0018]

(全体構成)

図1および図2に示すように、光ピックアップ装置10では、光源(図示せず)から出射されたレーザ光を光記録媒体(図示せず)に収束させる対物レンズ1 1がレンズホルダ12に保持されている。レンズホルダ12の周囲にはフォーカ

シング補正用の駆動コイル13が巻回され、レンズホルダ12の対向する側面には2対のトラッキング補正用の駆動コイル14が接着固定されている。

[0019]

本形態の光ピックアップ装置10において、レンズホルダ12は4本の金属製の線状部材16A、16B、16C、16Dによって弾性をもって片持ち支持されている。すなわち、4本の線状部材16A、16B、16C、16Dは、固定側部材110からレンズホルダ12に対する給電用も兼ねているので、それぞれが絶縁部材としてのゴムチューブ15に被覆された状態で、それぞれの基端側161が固定側部材110の側に固定されている一方、先端側162は、レンズホルダ12の対向する側面に上下に形成された孔12aを貫通し、レンズホルダ12の側面に取り付けられたプリント基板17にハンダ付けされている。

[0020]

このプリント基板17には、フォーカシング補正用の駆動コイル13の両端、およびトラッキング補正用の駆動コイル14の両端がハンダ付けされ、これらの駆動コイル13、14は、プリント基板17の銅箔パターンを介して4本の線状部材16A、16B、16C、16Dとそれぞれ電気的に接続されている。

[0021]

これに対して、線状部材16の基端側161は、プリント基板18(固定側部材110の側)にハンダ付けされている。このプリント基板18は、ねじ19によってコの字形状の固定側部材110の側面に固着されている。固定側部材110は、磁性材料で構成されており、対向する側面の内側には2個のマグネット111が接着固定され、駆動コイル13、14と磁気回路を構成している。プリント基板18にはリード線112がハンダ付けされ、リード線112は、プリント基板18の網箔パターンを介して線状部材16A、16B、16C、16Dと電気的に接続されている。

[0022]

ここで、4本の線状部材16A、16B、16C、16Dは、フォーカシング 方向(矢印Fで示す方向)およびトラッキング方向(矢印Tで示す方向)でそれ ぞれ2本ずつ重なるように配置されている。すなわち、4本の線状部材16A、 16B、16C、16Dをその端部の側からみると、フォーカシング方向およびトラッキング方向に沿って短辺および長辺がそれぞれ延びる長方形の各角に相当する位置に線状部材16A、16B、16C、16Dが配置されている状態にある。

[0023]

このような光ピックアップ装置10において、リード線112に給電すると、線状部材16を介してフォーカシング補正用の駆動コイル13あるいはトラッキング補正用の駆動コイル13、14とマグネット111、111との間に発生する磁力により、レンズホルダ12は、線状部材16A、16B、16C、16Dを撓ませながら線状部材16A、16B、16C、16Dの弾性に抗するようにフォーカシング方向およびトラッキング方向に移動する結果、対物レンズ11もフォーカシング方向およびトラッキング方向に移動する。従って、光源(図示せず。)から出射されたレーザ光は、対物レンズ11を介して光記録媒体の所定位置に照射されるので、その戻り光を検出すれば、光記録媒体との間で情報の再生および記録を行なうことができる。

[0024]

(線状部材の構成)

このように構成した光ピックアップ装置10において、本形態では、図3に示すように、4本の線状部材16A、16B、16C、16Dはいずれも、両端部分(基端側161および先端側162)は断面円形のままであるが、長手方向における中央部分163がトラッキング方向から押し費された形状を有している。すなわち、線状部材16A、16B、16C、16Dの中央部分163では、フォーカシング方向で径が長く、トラッキング方向で径が短い。ここで、4本の線状部材16A、16B、16C、16Dの間では、トラッキング方向から押し費されている中央部分163の長手方向における位置、範囲、および押し費されている度合いは同等である。このような形状の線状部材16A、16B、16C、16Dは、図4に示すように、断面が一様に円形の線状部材16に対して、その中央部分163にトラッキング方向からプレス加工を施すことによって形成できる。

[0025]

このように、本形態の光ピックアップ装置10において、線状部材16A、16B、16C、16Dは、一部分(中央部分163)がトラッキング方向から押し潰された形状になっているので、トラッキング方向に撓みやすいが、フォーカシング方向へは撓みにくい。すなわち、本形態では、光ピックアップ装置10の仕様、特性に応じて、線状部材16A、16B、16C、16Dには、その一部分をトラッキング方向から押し潰すことによって撓みやすさに方向性をもたす補正を施してある。従って、レンズホルダ12の薄型化によって、線状部材16A、16B間および線状部材16C、16D間のフォーカシング方向における距離が短くなっても、線状部材16A、16B、16C、16Dがフォーカシング方向に捩じれにくいので、レンズホルダ12をトラッキング方向に移動させたときでもレンズホルダ12(対物レンズ11)が傾くことがない。

[0026]

また、線状部材16A、16B、16C、16Dにおいて、トラッキング方向から押し潰されているのは線状部材16A、16B、16C、16Dの長手方向における一部分であるため、線状部材16A、16B、16C、16Dはフォーカシング方向にも適度な撓みやすさを有している。それ故、レンズホルダ12(対物レンズ11)をフォーカシング方向に駆動するのに支障がない。

[0027]

さらに、本形態の光ピックアップ装置10において線状部材16A、16B、 16C、16Dが押し潰されているのは、長手方向の一部分であるため、長手方 向のいずれの範囲にわたって線状部材16A、16B、16C、16Dを押し潰 すか、あるいはどの程度、押し潰すかによって、線状部材16A、16B、16 C、16Dの撓みやすさを調整することができる。それ故、光ピックアップ装置 10を小型化、薄型化する際に、レンズホルダ12(対物レンズ11)を適正に 駆動するのに線状部材16A、16B、16C、16Dの弾性を微調整する必要 が発生しても、このような要求に容易、かつ適正に対応することができるなど、 光ピックアップ装置10の設計の自由度が高い。

[0028]

このような構成の光ピックアップ装置10を製造するにあたって、本形態では 、図4に示すように、断面が一様に円形の線状部材16、4本を用いてレンズホ ルダ12が固定側部材110に片持ち支持された状態にした後、レンズホルダ1 2 (対物レンズ11) の要求特性に基づいて、線状部材16A、16B、16C 16Dの長手方向における一部分をトラッキング方向からプレス加工を行なっ て、押し潰す。このプレス加工を施す際には、4本の線状部材16A、16B、 16C、16Dがフォーカシング方向およびトラッキング方向でそれぞれ2本ず つ重なるように配置されているので、線状部材16A、16B、16C、16D をトラッキング方向から押し潰すにあたっては、フォーカシング方向で重なる位 置に配置された2本の線状部材16A、16Bを同時に押し潰し、他の2本の線 状部材16C、16Dを同時に押し潰す。このため、レンズホルダ12(対物レ ンズ11)の要求特性に基づいて線状部材16A、16B、16C、16Dの特 性を調整、補正する作業を効率よく行なうことができるとともに、同時にプレス 加工される2本の線状部材(線状部材16A、16B、または線状部材16C、 16D)に対する加工を同質・同精度とすることができる。それ故、線状部材1 6 A、16 B、16 C、16 Dの間で撓み度合いなどにばらつきが発生しない。

[0029]

[実施の形態2]

図5は、本形態の光ピックアップ装置においてレンズホルダを片持ち支持する 4本の線状部材を拡大して示す説明図である。なお、本形態の光ピックアップ装置は、実施の形態1に係る光ピックアップ装置と線状部材の構成が相違するだけで、光ピックアップ装置全体の構成は実施の形態1に係る光ピックアップ装置と 同様であるため、全体構成についての説明を省略する。

[0030]

本形態の光ピックアップ装置でも、レンズホルダ12は4本の線状部材16A、16B、16C、16Dによって弾性をもって片持ち支持され、4本の線状部材16A、16B、16C、16Dは、フォーカシング方向(矢印下で示す方向)およびトラッキング方向(矢印Tで示す方向)でそれぞれ2本ずつ重なるように配置されている点では、実施の形態1と同様である。

[0031]

本形態では、図5に示すように、4本の線状部材16A、16B、16C、16Dはいずれも、両端部分(基端側161および先端側162)は断面円形のままであるが、長手方向における中央部分163がフォーカシング方向から押し潰された形状を有している。すなわち、線状部材16A、16B、16C、16Dの中央部分163では、トラッキング方向で径が長く、フォーカシング方向で径が短い。ここで、4本の線状部材16A、16B、16C、16Dの間では、フォーカシング方向から押し潰されている中央部分163の長手方向における位置、範囲、および押し潰されている度合いは同等である。このような形状の線状部材16A、16B、16C、16Dも、図4に示すように、断面が一様に円形の線状部材16A、16B、16C、16Dも、図4に示すように、断面が一様に円形の線状部材16に対して、その中央部分163にフォーカシング方向からプレス加工を施すことによって形成できる。

[0032]

このように構成した光ピックアップ装置10において、線状部材16A、16 B、16C、16Dは、一部分(中央部分163)がフォーカシング方向から押し潰された形状になっているので、フォーカシング方向に撓みやすいが、トラッキング方向へは撓みにくい。すなわち、本形態では、光ピックアップ装置10の仕様、特性に応じて、線状部材16A、16B、16C、16Dには、その一部分をフォーカシング方向から押し潰すことによって撓みやすさに方向性をもたす補正を施してある。従って、レンズホルダ12の幅を狭くした分、線状部材16A、16C間および線状部材16B、16D間のトラッキング方向における距離が短くなっても、線状部材16A、16B、16C、16Dがトラッキング方向に振じれにくいので、レンズホルダ12をフォーカシング方向に移動させたときでもレンズホルダ12(対物レンズ11)が傾くことがない。

[0033]

また、線状部材16A、16B、16C、16Dにおいて、フォーカシング方向から押し潰されているのは線状部材16A、16B、16C、16Dの長手方向における一部分であるため、線状部材16A、16B、16C、16Dはトラッキング方向にも適度な撓みやすさを有している。それ故、レンズホルダ12(

対物レンズ11)をトラッキング方向に駆動するのに支障がない。

[0034]

さらに、線状部材16A、16B、16C、16Dが押し潰されているのは、 長手方向の一部分であるため、長手方向のいずれの範囲にわたって線状部材16 A、16B、16C、16Dを押し潰すか、あるいはどの程度、押し潰すかによって、線状部材16A、16B、16C、16Dの撓みやすさを調整することができる。それ故、光ピックアップ装置10を小型化、薄型化する際に、レンズホルダ12(対物レンズ11)を適正に駆動するのに線状部材16A、16B、16C、16Dの弾性を微調整する必要が発生しても、このような要求に容易、かつ適正に対応することができるなど、光ピックアップ装置10の設計の自由度が高い。

[0035]

このような構成の光ピックアップ装置10を製造するにあたっても、図4に示 すように、断面が一様に円形の線状部材16、4本を用いてレンズホルダ12が 固定側部材110に片持ち支持された状態にした後、レンズホルダ12(対物レ ンズ11)の要求特性に基づいて、線状部材16A、16B、16C、16Dの 長手方向における一部分をフォーカシング方向からプレス加工を行なって、押し 潰す。このプレス加工を施す際には、4本の線状部材16A、16B、16C、 16Dがフォーカシング方向およびトラッキング方向でそれぞれ2本ずつ重なる ように配置されているので、線状部材16A、16B、16C、16Dをフォー カシング方向から押し潰すにあたっては、トラッキング方向で重なる位置に配置 された2本の線状部材16A、16Cを同時に押し潰し、他の2本の線状部材1 6 B、16 Dを同時に押し潰す。このため、レンズホルダ12 (対物レンズ11)の要求特性に基づいて線状部材16A、16B、16C、16Dの特性を調整 、補正する作業を効率よく行なうことができるとともに、同時にプレス加工され る2本の線状部材(線状部材16A、16C、または線状部材16B、16D) に対する加工を同質・同精度とすることができる。それ故、線状部材16A、1 6B、16C、16Dの間で撓み度合いなどにばらつきが発生しない。

[0036]

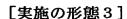


図6は、本形態の光ピックアップ装置においてレンズホルダを片持ち支持する 4本の線状部材を拡大して示す説明図である。なお、本形態の光ピックアップ装置は、実施の形態1、2に係る光ピックアップ装置と線状部材の構成が相違する だけで、光ピックアップ装置全体の構成は実施の形態1、2に係る光ピックアップ装置と同様であるため、全体構成についての説明を省略する。

[0037]

本形態の光ピックアップ装置でも、レンズホルダ12は4本の線状部材16A、16B、16C、16Dによって弾性をもって片持ち支持され、4本の線状部材16A、16B、16C、16Dは、フォーカシング方向(矢印Fで示す方向)およびトラッキング方向(矢印Tで示す方向)でそれぞれ2本ずつ重なるように配置されている点では、実施の形態1、2と同様である。

[0038]

本形態では、図6に示すように、4本の線状部材16A、16B、16C、1 6 Dはいずれも、両端部分(基端側161および先端側162)および長手方向 の中央部分165は断面円形のままであるが、中央部分165より基端寄りの部 分166がフォーカシング方向から押し潰され、中央部分165より先端寄りの 部分167がトラッキング方向から押し潰された形状を有している。すなわち、 線状部材16A、16B、16C、16Dの基端寄りの部分166では、トラッ キング方向で径が長く、フォーカシング方向で径が短い。これに対して、線状部 材16A、16B、16C、16Dの先端寄りの部分167では、フォーカシン グ方向で径が長く、トラッキング方向で径が短い。ここで、4本の線状部材16 A、16B、16C、16Dの間では、フォーカシング方向から押し潰されてい る基端寄りの部分166の長手方向における位置、範囲、および押し潰されてい る度合いは同等である。また、4本の線状部材16A、16B、16C、16D の間では、トラッキング方向から押し潰されている先端寄りの部分167の長手 方向における位置、範囲、および押し潰されている度合いは同等である。このよ うな形状の線状部材16A、16B、16C、16Dも、図4に示すように、断 面が一様に円形の線状部材16に対して、その基端寄りの部分166にはフォー

カシング方向からプレス加工を施し、その先端寄りの部分167にはトラッキング方向からプレス加工を施すことによって形成できる。

[0039]

このように、本形態では、光ピックアップ装置10の仕様、特性に応じて、線状部材16A、16B、16C、16Dには、基端寄りの部分166にはフォーカシング方向からプレス加工を施し、その先端寄りの部分167にはトラッキング方向からプレス加工を施すことによって撓みやすさに方向性をもたす補正を施してある。従って、本形態の光ピックアップ装置10では、レンズホルダ12をフォーカシング方向に移動させるときには、フォーカシング方向から押し潰された基端寄りの部分166が主に撓むが、この部分ではトラッキング方向に撓みにくいので、線状部材16A、16B、16C、16Dはトラッキング方向に接じれない。それ故、レンズホルダ12をフォーカシング方向に移動させるときでも、レンズホルダ12(対物レンズ11)が傾かない。また、レンズホルダ12をトラッキング方向に移動させるときには、トラッキング方向に移動させるときには、いので、線状部材16A、16B、16C、16Dはフォーカシング方向に撓みにくいので、線状部材16A、16B、16C、16Dはフォーカシング方向に捩じれない。それ故、レンズホルダ12をトラッキング方向に移動させるときでも、レンズホルダ12(対物レンズ11)が傾かない。

[0040]

また、本形態では、線状部材16A、16B、16C、16Dのそれぞれの部分の撓みやすさを押し潰しの程度や範囲によって調整することができる。従って、本形態の光ピックアップ装置10では、その仕様、特性に応じて、線状部材16A、16B、16C、16Dの特性を調整、補正することができるので、光ピックアップ装置10の設計の自由度がより一層、高い。

[0041]

このような構成の光ピックアップ装置10を製造するにあたっても、図4に示すように、断面が一様に円形の線状部材16、4本を用いてレンズホルダ12が固定側部材110に片持ち支持された状態にした後、レンズホルダ12(対物レンズ11)の要求特性に基づいて、線状部材16A、16B、16C、16Dの

長手方向における所定の部分をフォーカシング方向およびトラッキング方向からプレス加工を行なう。また、このプレス加工を施す際には、4本の線状部材16A、16B、16C、16Dがフォーカシング方向およびトラッキング方向でそれぞれ2本ずつ重なるように配置されているので、線状部材16A、16B、16C、16Dをトラッキング方向から押し潰すにあたっては、フォーカシング方向で重なる位置に配置された2本の線状部材16A、16Bを同時に押し潰し、他の2本の線状部材16C、16Dについても同時に押し潰す。また、線状部材16A、16B、16C、16Dをフォーカシング方向から押し潰すにあたっては、トラッキング方向で重なる位置に配置された2本の線状部材16A、16Cを同時に押し潰し、他の2本の線状部材16B、16Dについても同時に押し潰す。このため、レンズホルダ12(対物レンズ11)の要求特性に基づいて線状部材16A、16B、16C、16Dの特性を調整、補正する作業を効率よく行なうことができるとともに、同時に押し潰し加工される2本の線状部材に対する加工を同質・同精度とすることができる。それ故、線状部材16A、16B、16C、16Dに対するプレス加工にばらつきが発生しない。

[0042]

【発明の効果】

以上説明したように、本発明では、レンズホルダを片持ち支持する4本の線状部材は、フォーカシング方向またはトラッキング方向から押し潰された形状になっているので、線状部材の撓みやすさに方向性をもたす補正を行なうことができる。従って、レンズホルダがフォーカシング方向あるいはトラッキング方向に移動するときレンズホルダ(対物レンズ)が傾くのを防止することができる。また、線状部材が押し潰されているのは線状部材の長手方向の一部分であるため、長手方向のいずれの範囲にわたって線状部材を押し潰すか、あるいはどの程度、押し潰すかによって、線状部材の撓みやすさを調整することができる。それ故、光ピックアップ装置を小型化、薄型化する際に、レンズホルダ(対物レンズ)を適正に駆動するのに線状部材の弾性を調整する必要が発生しても、このような要求に容易、かつ適正に対応することができるなど、光ピックアップ装置の設計の自由度が高まるという利点がある。

【図面の簡単な説明】

【図1】

光ピックアップ装置の要部を示す斜視図である。

【図2】

光ピックアップ装置におけるレンズホルダの支持構造を示す斜視図である。

【図3】

本発明の実施の形態1に係る光ピックアップ装置においてレンズホルダを片持 ち支持する4本の線状部材を拡大して示す説明図である。

【図4】

光ピックアップ装置において、断面が一様に円形の線状部材でレンズホルダを 片持ち支持した状態を示す説明図である。

【図5】

本発明の実施の形態 2 に係る光ピックアップ装置においてレンズホルダを片持 ち支持する 4 本の線状部材を拡大して示す説明図である。

【図6】

本発明の実施の形態3に係る光ピックアップ装置においてレンズホルダを片持 ち支持する4本の線状部材を拡大して示す説明図である。

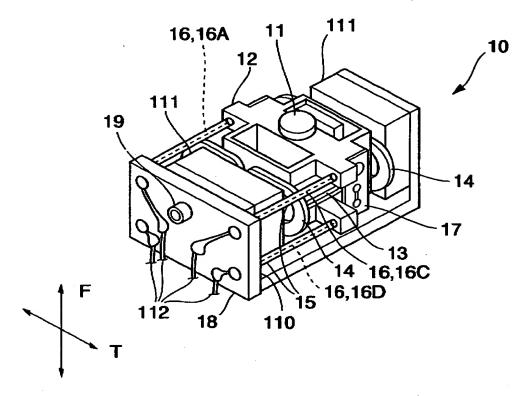
【符号の説明】

- 10 光ピックアップ装置
- 11 対物レンズ
- 12 レンズホルダ
- 13 フォーカシング補正用の駆動コイル
- 14 トラッキング補正用の駆動コイル
- 15 ゴムチューブ
- 16、16A、16B、16C、16D 線状部材
- 17、18 プリント基板
- 110 固定側部材
- 111 マグネット
- 112 リード線

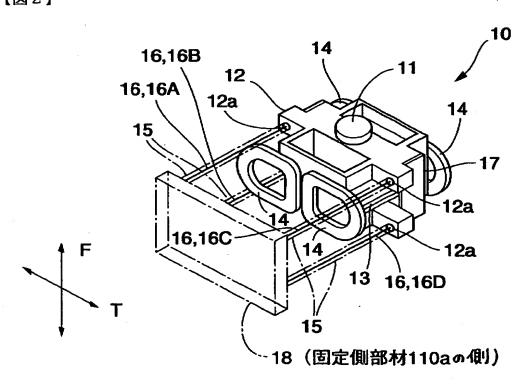
- 161 線状部材の基端側
- 162 線状部材の先端側
- 163、165 線状部材の中央部分
- 166 線状部材の基端寄りの部分
- 167 線状部材の先端寄りの部分

【書類名】 図面

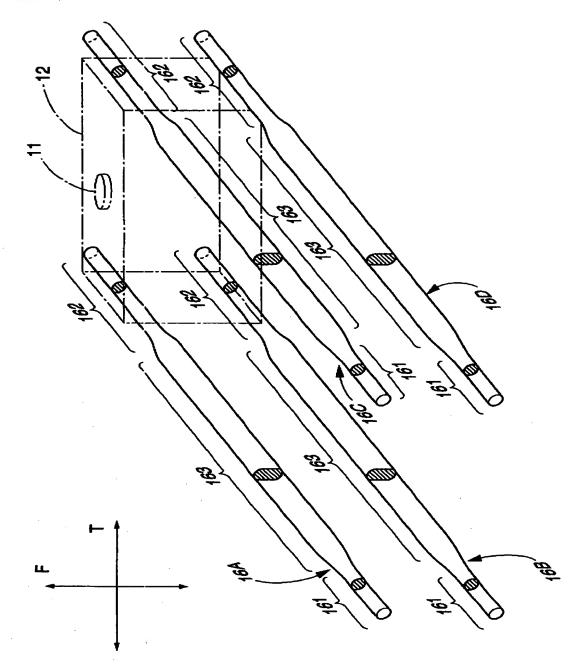
【図1】



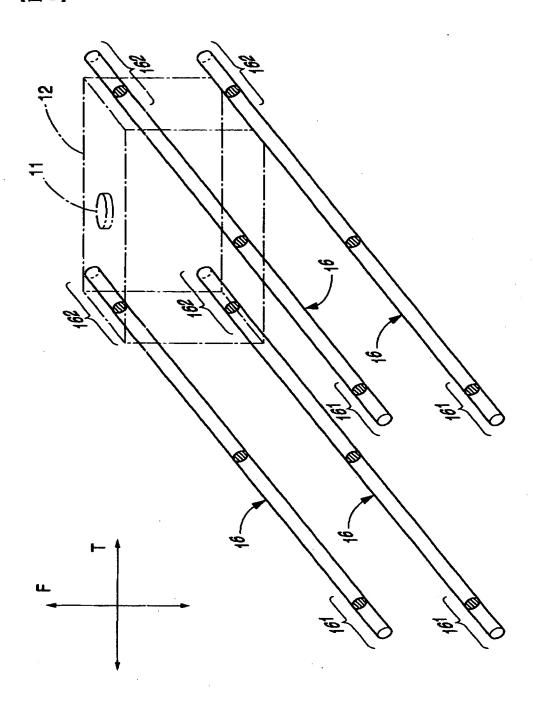
【図2】



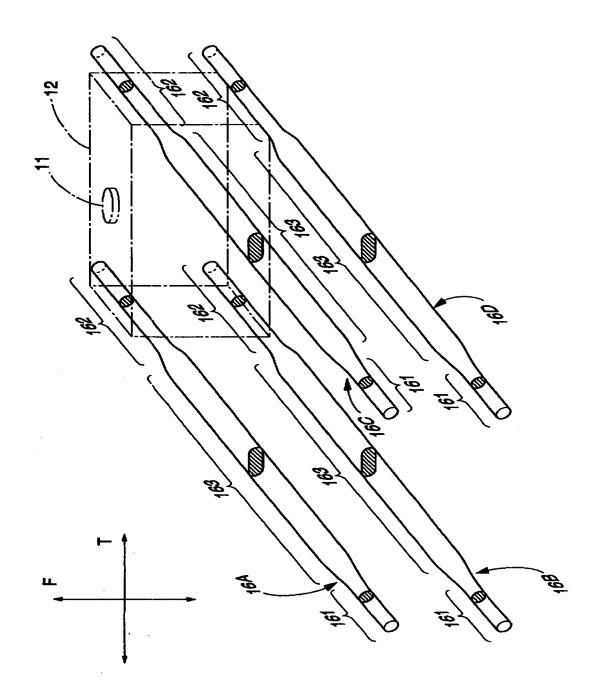




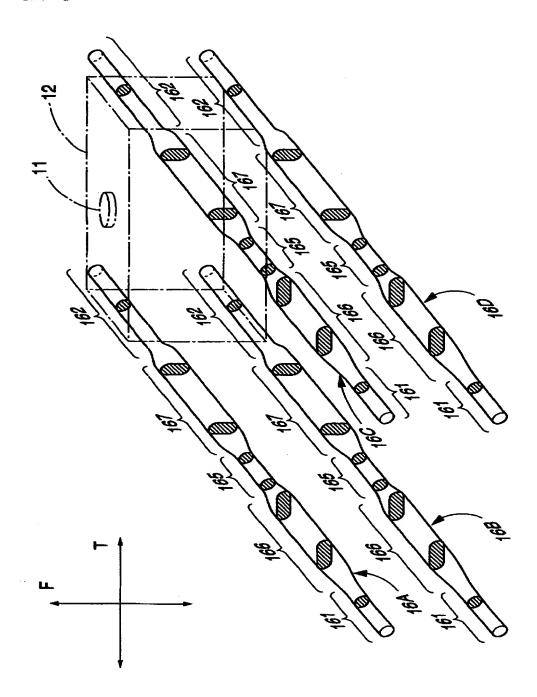
【図4】



【図5】



【図6】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 4本の線状部材でレンズホルダを支持する構造であっても、レンズホルダをフォーカシング方向およびトラッキング方向に適正に移動させることができる光ピックアップ装置、およびその製造方法を提供すること。

【解決手段】 光ピックアップ装置10において、レンズホルダ12を弾性をもって片持ち支持する線状部材16A、16B、16C、16Dはいずれも、両端部分(基端側161および先端側162)および長手方向の中央部分165は断面円形のままであるが、長手方向において中央部分165より基端寄りの部分166がフォーカシング方向から押し潰され、長手方向において中央部分165より先端寄りの部分167がトラッキング方向から押し潰された形状を有している

【選択図】 図6

認定・付加情報

特許出願の番号

平成11年 特許願 第299009号

受付番号

5 9 9 0 1 0 2 8 1 7 1

書類名

特許願

担当官

第八担当上席

0097

作成日

平成11年10月25日

<認定情報・付加情報>

【提出日】

平成11年10月21日

出願人履歴情報

識別番号

[000002233]

1. 変更年月日

1990年 8月20日

[変更理由]

新規登録

住 所

長野県諏訪郡下諏訪町5329番地

氏 名

株式会社三協精機製作所